

## CURRICULUM VITAE redatto ai sensi degli ARTT. 46 e 47 del D.P.R. 28-12-2000, N. 445

*Il sottoscritto Corrado Borghi è consapevole che in caso di dichiarazioni non veritiere, di formazione o uso di atti falsi verrà punito ai sensi del Codice Penale e delle Leggi speciali in materia così come previsto dall'art. 76 del D.P.R. n. 445/2000 e che, inoltre, qualora dal controllo effettuato emerga la non veridicità del contenuto delle dichiarazioni rese, decadrà dai benefici eventualmente conseguenti al provvedimento emanato sulla base della dichiarazione non veritiera – art. 75 del D.P.R. n. 445/2000.*

### Curriculum Vitae

#### Informazioni personali

Nome / Cognome	<b>Corrado Borghi</b>
Indirizzo(i)	via della Barca 39 40133 Bologna (Italia)
Telefono(i)	349-1073678
E-mail	corrado.borghi@gmail.com
Data di nascita	13/04/1979
Sesso	Maschile

#### Esperienza professionale

Date	1 SET. 05 - 30 NOV. 05
Lavoro o posizione ricoperti	Ricercatore a contratto
Principali attività e responsabilità	Specifiche di progetto per spalla protesica
Nome e indirizzo del datore di lavoro	Università di Bologna, DIEM, v.le Risorgimento 2, 40136 Bologna
Tipo di attività o settore	Biomeccanica per la riabilitazione
Date	1 APR. 09 - 31 MAR. 10
Lavoro o posizione ricoperti	Assegnista di ricerca
Principali attività e responsabilità	Progetto di protesi di ginocchio a basso costo per amputati
Nome e indirizzo del datore di lavoro	Università di Bologna, DIEM, v.le Risorgimento 2, 40136 Bologna
Tipo di attività o settore	Biomeccanica per la riabilitazione
Date	1 SET. 2010 - 30 OTT. 2012, e dal 14 SET. 2015 a ora
Lavoro o posizione ricoperti	Tecnico – Ricercatore
Principali attività e responsabilità	Gestione tecnica di un laboratorio di analisi del movimento, analisi stereofotogrammetrica optoelettronica in ambiente Vicon del cammino di minori affetti da paralisi cerebrale infantile e da altre patologie neuromotorie; studio di efficacia di tutori AFO ed altri interventi riabilitativi.
Nome e indirizzo del datore di lavoro	AUSL-IRCCS di Reggio Emilia, via Amendola 2, 42122 Reggio Emilia
Tipo di attività o settore	Riabilitazione
Date	1 OTT. 2019 a ora
Lavoro o posizione ricoperti	Professore a contratto
Principali attività e responsabilità	Insegnamento di "Bioingegneria Elettronica ed Informatica" per il Corso di Laurea in Fisioterapia
Nome e indirizzo del datore di lavoro	Università degli studi di Modena e Reggio Emilia, Via Università 4, 41121 Modena
Tipo di attività o settore	Formazione Universitaria

## Istruzione e formazione

Date	1 OTT. 16 – 6 NOV 19
Titolo della qualifica	Fisioterapia (110/110 e lode)
Nome e tipo d'organizzazione erogatrice dell'istruzione e formazione	Università di Modena e Reggio Emilia
Date	1 GEN. 06 - 31 DIC. 08
Titolo della qualifica	Dottorato di Ricerca in Meccanica Applicata
Principali tematiche/competenza professionali possedute	Progettazione di protesi esterne (arti protesici superiori ed inferiori), analisi sperimentale del movimento, programmazione e simulazione cinematica dei meccanismi.
Nome e tipo d'organizzazione erogatrice dell'istruzione e formazione	Università di Bologna, Dipartimento di Ingegneria Meccanica - DIEM
Data	2005
Titolo della qualifica	Abilitazione alla professione di Ingegnere
Date	15 SET. 98 - 20 APR. 04
Titolo della qualifica rilasciata	Ingegneria Biomedica (V.O.) (93/100)
Principali tematiche/competenza professionali possedute	Competenze per la progettazione nel campo della biomeccanica, della riabilitazione e delle strumentazioni per diagnosi e terapia. Conoscenze basate su competenze ingegneristiche (meccaniche, fluidodinamiche, informatiche, elettromagnetiche ed elettroniche) supportate da nozioni di fisiologia e problematiche di interazione uomo-macchina.  Titolo tesi: Decomposizione dei task di un pianificatore gerarchico distribuito per la gestione di pazienti con scompenso cardiaco
Nome e tipo d'organizzazione erogatrice dell'istruzione e formazione	Politecnico di Milano
Date	15 SET. 92 - 15 LUG. 98
Titolo della qualifica rilasciata	Maturità scientifica (60/60)
Nome e tipo d'organizzazione erogatrice dell'istruzione e formazione	Liceo Scientifico Statale Lazzaro Spallanzani (RE)

## Capacità e competenze personali

Madrelingua(e) **Italiano**

Altra(e) lingua(e)

Autovalutazione  
Livello europeo (\*)

**Inglese**

**Tedesco**

**Arabo**

Comprensione				Parlato				Scritto	
Ascolto		Lettura		Interazione orale		Produzione orale			
C1	Utente avanzato	C2	Utente avanzato	C1	Utente avanzato	C1	Utente avanzato	C1	Utente avanzato
A2	Utente base	A2	Utente base	A2	Utente base	A2	Utente base	A2	Utente base
A1	Utente base	-	-	A2	Utente base	A1	Utente base	-	-

(\*) [Quadro comune europeo di riferimento per le lingue](#)

Capacità e competenze sociali

Facilità di inserimento e propensione al lavoro in team, grazie alle numerose attività sociali ed educative svolte;

ottima capacità di inserimento in ambienti culturalmente differenti, grazie alle numerose partecipazioni

	ad attività di cooperazione e volontariato internazionale (Albania, Kosovo, Palestina e Israele, Colombia, Libano). Tali attività sono state svolte a tempo pieno dal 1 NOV 2012 al 1 LUG 2015.
Capacità e competenze tecniche	Progettazione nel campo della biomeccanica e riabilitazione, e nel campo delle strumentazioni e tecnologie per diagnosi e terapia. Conoscenze basate su competenze ingegneristiche supportate da nozioni di fisiologia e problematiche di interazione uomo-macchina. Autonomia nell'attuazione di un progetto di ricerca scientifico. Gestione di un laboratorio di analisi del movimento.
Capacità e competenze informatiche	Buona conoscenza del linguaggio di programmazione Matlab; utente esperto di applicazioni Microsoft Office; ottima conoscenza dei software Nexus e Polygon per analisi del movimento Vicon.

## Pubblicazioni scientifiche

- Effectiveness comparison between carbon spring and hinged ankle-foot orthoses in crouch gait treatment of children with diplegic cerebral palsy: a randomized crossover trial  
C Borghi, S Costi, D Formisano, R Neviani, D Pandarese, A Ferrari - Eur J Phys Rehabil Med. 2021
- Performance comparison of carbon spring AFO and solid AFO in the gait of three children affected by myelomeningocele  
Borghi Corrado, Pandarese D, Costi S, Ferrari A - Gait & Posture, 2019 – Elsevier [atti di convegno]
- Gait-Based Diplegia Classification Using LSMT Networks  
A. Ferrari, L. Bergamini, G. Guerzoni, S. Calderara, , G. Vitetta, C. Borghi, R. Neviani and A. Ferrari – J. of Healthcare Engineering, 2019 [articolo]
- Carbon Ankle Seven spring orthoses in children affected by diplegic cerebral palsy: effect on gait efficiency and symmetry  
C. Borghi, R. Neviani, C. Ferrara, S. Costi, D. Pandarese, A. Ferrari - Gait & Posture, 2017 – Elsevier [atti di convegno]
- Effectiveness of orthopedic surgery and orthoses on the gait of three children affected by hereditary spastic paraplegia  
Borghi C, Pandarese D, Neviani R, Ferrari A - Gait & Posture, 2016 – Elsevier [atti di convegno]
- AFO orthoses in children with CP: The effectiveness is associated with the gait pattern  
R Neviani, C Borghi, S Costi, A Ferrari - Gait & Posture, 2013 – Elsevier [atti di convegno]
- Effectiveness of AFO orthoses in children affected by cerebral palsy: Clinical evaluation does not always define patient satisfaction  
R Neviani, C Borghi, S Costi, A Ferrari - Gait & Posture, 2012 – Elsevier [atti di convegno]
- Outcome evaluation of surgery treatment by means of gait analysis in children with cerebral palsy: The normality pattern is not an effective term of comparison  
R Neviani, S Costi, C Borghi, A Ferrari, S Faccioli - Gait & Posture, 2011 – Elsevier [atti di convegno]
- Development of a prosthesis shoulder mechanism for upper limb amputees: application of an original design methodology to optimize functionality and wearability  
M Troncossi, C Borghi, M Chioffi, A Davalli, V Parenti-Castelli - Medical & Biological Engineering and Computing, 2009 – Springer [articolo]
- Procedura di progettazione di protesi a basso costo per l'arto inferiore  
Borghi - 2009 – amsdottorato.unibo.it [tesi di dottorato]
- Kinematic and Kinetostatic Synthesis of a Prosthetic Shoulder Mechanism for Upper Limb Amputees  
M Troncossi, C Borghi, M Chioffi, A Davalli, V Parenti Castelli- Proceedings of ISG, 2008 [atti di convegno]
- Selection of Significant Activities of Daily Living for the Simulation of Prosthetic Shoulder Articulations  
Troncossi M., Borghi C., Davalli A., Parenti Castelli V. Proceedings of ISG, 2008 [atti di convegno]
- A new protocol for experimental determination of human hand reference trajectories for the synthesis of upper limb prostheses  
C Borghi, M Troncossi, V Parenti-Castelli, AG Cutti - Proceedings of the AIMETA, 2007 [atti di convegno]
- Definizione, acquisizione sperimentale ed elaborazione di traiettorie di riferimento della mano umana per la sintesi di architetture protesiche di arto superiore  
C Borghi, M Troncossi, V Parenti Castelli - 2007 – amsacta.unibo.it [relazione]

Autorizzo il trattamento dei miei dati personali ai sensi del D.Lgs. 30 giugno 2003, n. 196 "Codice in materia di protezione dei dati personali" nonché del Regolamento Europeo n. 679/2016 e per gli adempimenti previsti dal D.Lgs. 14 marzo 2013, n.33 riguardante gli obblighi di pubblicità, trasparenza e diffusione di informazioni da parte delle pubbliche amministrazioni.

In fede, Corrado Borghi